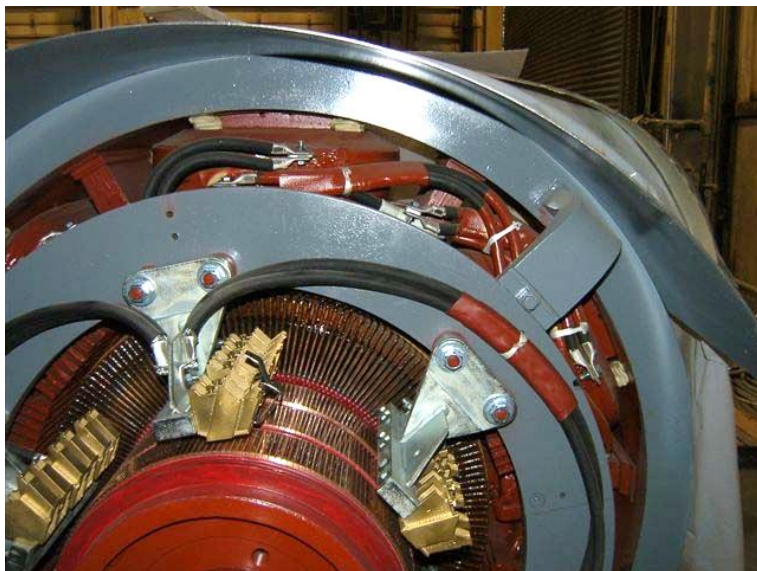


Установка нейтрального положения щеток на машинах постоянного тока методом применения переменного напряжения.

Что такое нейтраль?

1. Положение для оптимальной коммутации?
2. Местоположение для оптимальной работы?
3. Положение с минимальным индуктированным напряжением?

Ответ: расположение щеток в месте с практически нулевым индуктированным напряжением.



Существует несколько различных способов поиска и установки щеток в нейтральное положение на машинах постоянного тока. Каждый из них применим в тех и или условиях, более удобен или менее. Некоторые требуют пуска машины или присутствия двух техников во время настройки. Предлагаемый далее метод лишен основных недостатков различных способов и является превосходно точным.

Безопасность в первую очередь! Следует всегда помнить основные правила: перед началом работ исключить возможности пуска мотора, движения механических частей. Машина должна быть соответствующим образом отключена, выключатель заблокирован и обозначен соответствующей табличкой.

Теоретическая часть метода.

Обмотки машины постоянного тока можно представить в виде обмоток трансформатора. Обмотку полюсов параллельного возбуждения представим как первичную обмотку трансформатора, так как она состоит из большого количества витков. Обмотку якоря – как вторичную обмотку в воображаемом трансформаторе. В результате – получается однофазный трансформатор с большим соотношением витков. Предположим, что имеется несколько сотен витков в обмотке полюсов. Одна катушка якоря состоит из одного витка. Для большего понимания обратимся к рисунку 1. В рассматриваемом примере примем, что обмотка статора машины постоянного тока содержит 200 витков на полюс или при шести полюсах – 1200 витков. При подключении, к первичной обмотке напряжения в 120V, и имеющемся соотношении витков получим напряжение на вторичной обмотке:

$$V_s = V_p \times \frac{N_s}{N_p}; V_s = \frac{120 \times 1}{1200} \approx 100 \text{ mV}$$

Проверим возможность приложения 120V, при сопротивлении обмотки менее 2 Ом.

$$I = \frac{U}{R}; I = \frac{120}{2} = 60 \text{ Ампер!!!}$$

При подобном расчете следует учитывать и индуктивное сопротивление:

$$X_L = 2\pi \times f \times L$$

$$X_L = 2 \times 3,14 \text{ (число пи)} \times 60 \text{ Hz (частота)} \times 0,165 \text{ H (индуктивность обмотки)} \approx 62 \text{ Ом.}$$

Общий импеданс в таком случае:

$$Z = \sqrt{R^2 + X_L^2} = \sqrt{2^2 + 62^2} \approx 62 \text{ Ом.}$$

и ток составит:

$$I = \frac{U}{R}; I = \frac{120}{62} \approx \text{менее } 2 \text{ А}$$

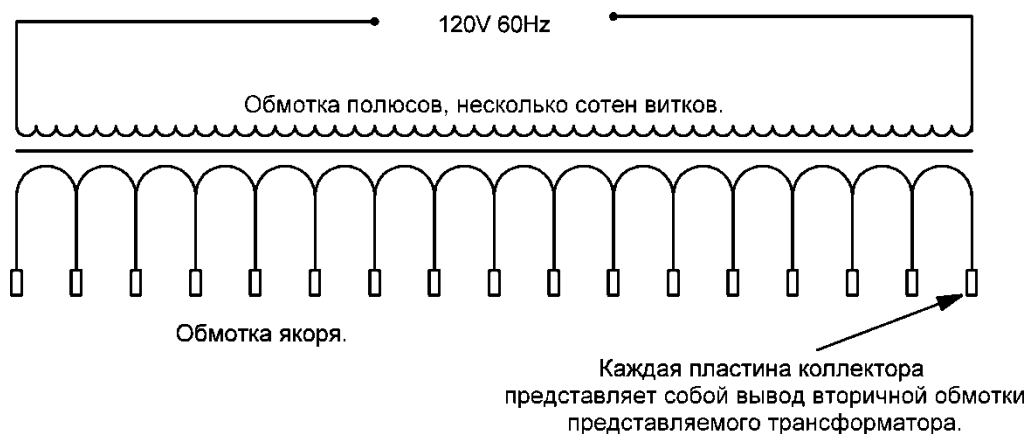
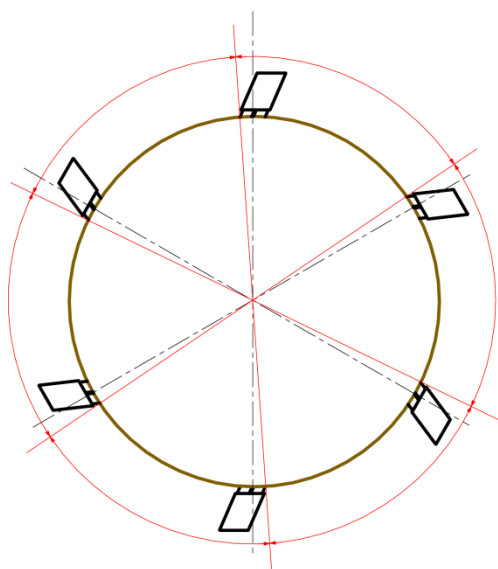


Рис. 1. Обмотки мотора в виде трансформатора.

Практическая часть метода.



Важно: для получения удовлетворительного результата необходимо, чтобы по окружности дистанция между щеткодержателями была равной, щетки исправны и находятся в щеткодержателях плотно. Расстояние между краями щеткодержателей и поверхностью скольжения коллектора отрегулировано, обычно не более 2 миллиметров. Если необходимо, все проверки и регулировки проводятся перед процедурой установки щеткодержателей на нейтраль (см. рис. 2.)

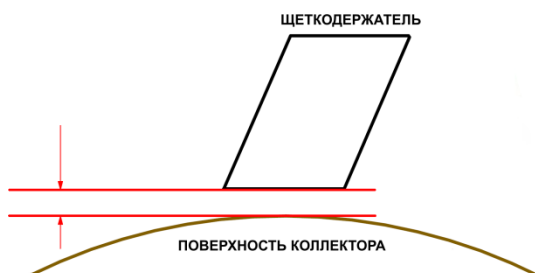


Рис. 2.

В описываемом примере мотор имеет шесть полюсов. Количество пластин коллектора 288. Следовательно, результирующий шаг по коллектору составит: количество пластин / количество полюсов + 1. Таким образом: $288 / 6 = 48 + 1 = 49$ (волновая обмотка якоря). Установите щеткодержатель в предварительное соответствующее положение, щеткодержатель с началом отсчета напротив полюса 1, на "12 часов". Перед измерением щетки поднимаются на всех щеткодержателях и отключаются другие цепи от якоря, если таковые имеются. Отметьте соответствующие нумерации пластины, смотрите рисунок 3. Следующий щеткодержатель будет располагаться напротив полюса 2, в положении "14 часов". В катушки статора подается напряжение, и далее проводятся измерения напряжения между пластинами, с занесением значений, для наглядности, в график, показанный на рисунке 4. На графике данные измерений отмечаются точками в соответствии с сеткой. Затем, через отмеченные точки проводится прямая. В месте пересечения проложенной прямой с линией 0,0V и шагом (см. рис. 4 в нижней части 3 – 51) и будет находиться точное положение щеткодержателей на нейтрали, см. рис. 5.

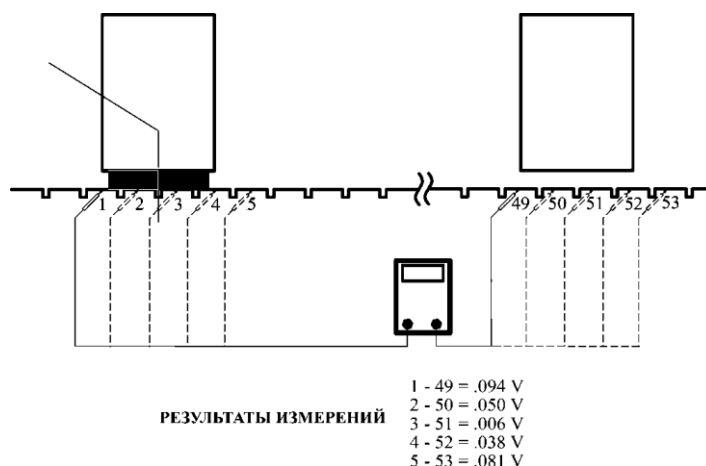
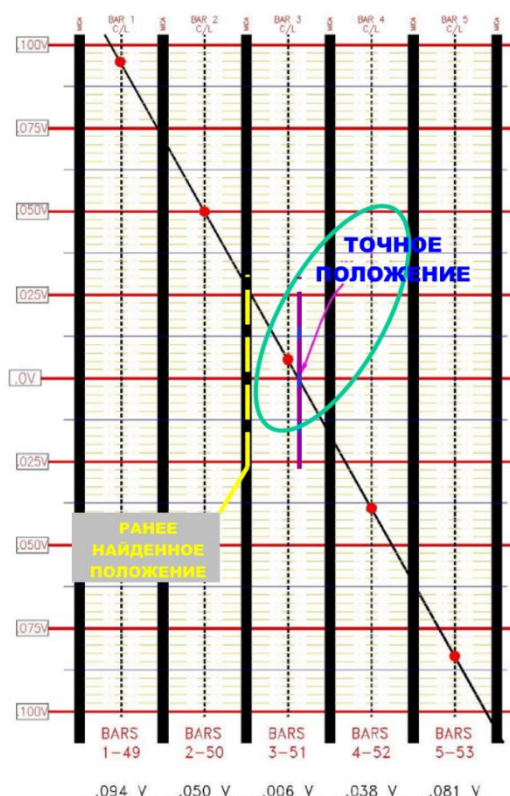


Рис. 3. Пример и результаты измерения.



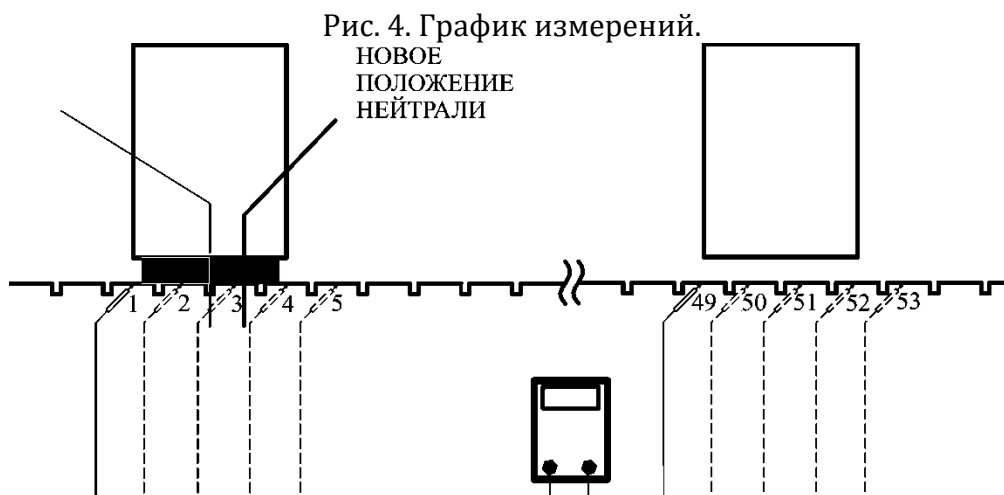
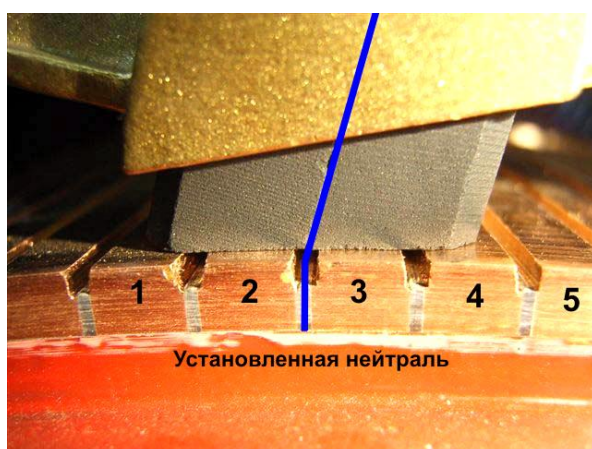


Рис. 5. Новое, точное положение, согласно графика на рис. 4.



Щетки установлены на ранее найденное положение (по меткам на моторе).



Корректированное, более точное положение щеток, найденное с использованием описываемой методики.

Некоторые машины имеют нечетное количество пластин коллектора и в этом случае подсчитанный результирующий шаг будет нечетным. В этом случае измерения проводят дважды, с уменьшенным и увеличенным шагом на $\frac{1}{2}$. На графике так же откладывают две прямые, при верных измерениях они будут параллельны друг другу. На образованном графике находят точное положение нейтрали.

Setting Electrical Neutral DC Machines - AC Method

Автор:

Rick Scherer / PE Corporate Technical Manager Flanders Electric
Gillette, Wyoming, November 2005.